

# Asymptotiques en grande population de modèles épidémiologiques en environnement aléatoire

Édouard STRICKLER (CNRS, IECL)

En collaboration avec Adrien Prodhomme (CMAP et Université de Tours)

Journées de Probabilités, Guidel

22 Juin 2021



Figure – États-Unis d'Amérique, années 1940

- 1 Modèle de Lajmanovich et Yorke
- 2 Modèle "naissance" et "mort"
- 3 Modèle en environnement aléatoire
- 4 Modèle "naissance" et "mort" en environnement aléatoire

- 1 Modèle de Lajmanovich et Yorke
- 2 Modèle "naissance" et "mort"
- 3 Modèle en environnement aléatoire
- 4 Modèle "naissance" et "mort" en environnement aléatoire

# Modèle de Lajmanovich et Yorke : SIS multi-d (1976)

- Maladie qui ne confère pas d'immunité (e.g. gonorrhée)

# Modèle de Lajmanovich et Yorke : SIS multi- $d$ (1976)

- Maladie qui ne confère pas d'immunité (e.g. gonorrhée)
- Population inhomogène divisée en  $d$  groupes  
(par ex :  $d = 2$ , femmes / hommes)

## Modèle de Lajmanovich et Yorke : SIS multi-d (1976)

- Maladie qui ne confère pas d'immunité (e.g. gonorrhée)
- Population inhomogène divisée en  $d$  groupes  
(par ex :  $d = 2$ , femmes / hommes)
- $x_i = x_i(t) \in [0, 1]$  : proportion d'infectés dans groupe  $i$  au temps  $t$  :

# Modèle de Lajmanovich et Yorke : SIS multi-d (1976)

- Maladie qui ne confère pas d'immunité (e.g. gonorrhée)
- Population inhomogène divisée en  $d$  groupes  
(par ex :  $d = 2$ , femmes / hommes)
- $x_i = x_i(t) \in [0, 1]$  : proportion d'infectés dans groupe  $i$  au temps  $t$  :

$$\frac{dx_i}{dt} = (1 - x_i) \sum_j C_{i,j} x_j - D_i x_i$$

avec

# Modèle de Lajmanovich et Yorke : SIS multi-d (1976)

- Maladie qui ne confère pas d'immunité (e.g. gonorrhée)
- Population inhomogène divisée en  $d$  groupes  
(par ex :  $d = 2$ , femmes / hommes)
- $x_i = x_i(t) \in [0, 1]$  : proportion d'infectés dans groupe  $i$  au temps  $t$  :

$$\frac{dx_i}{dt} = (1 - x_i) \sum_j C_{i,j} x_j - D_i x_i$$

avec

- ▶  $1 - x_i$  : proportion susceptibles groupe  $i$ .

# Modèle de Lajmanovich et Yorke : SIS multi-d (1976)

- Maladie qui ne confère pas d'immunité (e.g. gonorrhée)
- Population inhomogène divisée en  $d$  groupes  
(par ex :  $d = 2$ , femmes / hommes)
- $x_i = x_i(t) \in [0, 1]$  : proportion d'infectés dans groupe  $i$  au temps  $t$  :

$$\frac{dx_i}{dt} = (1 - x_i) \sum_j C_{i,j} x_j - D_i x_i$$

avec

- ▶  $1 - x_i$  : proportion susceptibles groupe  $i$ .
- ▶  $C_{i,j}$  : taux de transmission infecté groupe  $j$  vers susceptible groupe  $i$

# Modèle de Lajmanovich et Yorke : SIS multi-d (1976)

- Maladie qui ne confère pas d'immunité (e.g. gonorrhée)
- Population inhomogène divisée en  $d$  groupes  
(par ex :  $d = 2$ , femmes / hommes)
- $x_i = x_i(t) \in [0, 1]$  : proportion d'infectés dans groupe  $i$  au temps  $t$  :

$$\frac{dx_i}{dt} = (1 - x_i) \sum_j C_{i,j} x_j - D_i x_i$$

avec

- ▶  $1 - x_i$  : proportion susceptibles groupe  $i$ .
- ▶  $C_{i,j}$  : taux de transmission infecté groupe  $j$  vers susceptible groupe  $i$
- ▶  $D_i > 0$  : taux de guérison infecté groupe  $i$ .

On pose  $x_t = (x_1(t), \dots, x_d(t))$ .  
 $C = (C_{i,j})_{i,j}$  et  $A = C - \text{Diag}(D)$ .

### Théorème (Lajmanovich et Yorke, 1976)

Soit  $\lambda(A) = \max\{\text{Re}(\sigma), \sigma \in \text{Sp}(A)\}$ . Alors

- 1 Si  $\lambda(A) \leq 0$ ,  $x_t \rightarrow 0$  quel que soit  $x_0$  : *la maladie disparaît* ;
- 2 si  $\lambda(A) > 0$ ,  $\exists ! x^* > 0$  tel que  $x_t \rightarrow x^*$  pour tout  $x_0 \neq 0$  : *la maladie s'installe dans la population*

On pose  $x_t = (x_1(t), \dots, x_d(t))$ .  
 $C = (C_{i,j})_{i,j}$  et  $A = C - \text{Diag}(D)$ .

## Théorème (Lajmanovich et Yorke, 1976)

Soit  $\lambda(A) = \max\{\text{Re}(\sigma), \sigma \in \text{Sp}(A)\}$ . Alors

- 1 Si  $\lambda(A) \leq 0$ ,  $x_t \rightarrow 0$  quel que soit  $x_0$  : *la maladie disparaît* ;
- 2 si  $\lambda(A) > 0$ ,  $\exists ! x^* > 0$  tel que  $x_t \rightarrow x^*$  pour tout  $x_0 \neq 0$  : *la maladie s'installe dans la population*

Remarque :

$$\dot{x} = Ax - \text{Diag}(x)Cx := F(x)$$

$\rightsquigarrow A = DF(0)$  et

$$\lambda(A) = \lim_{t \rightarrow \infty} \frac{1}{t} \log \|y_t\|$$

où  $y_t$  est la solution du système linéarisé en 0

$$\dot{y} = Ay.$$

# Exemples en dimension 2

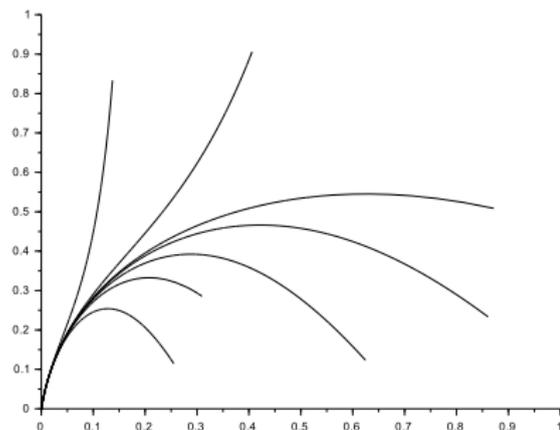
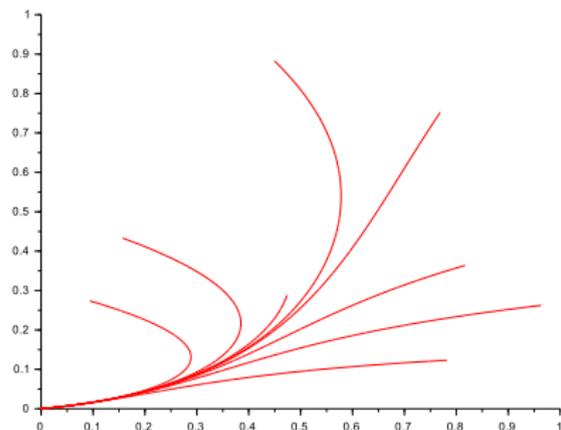


Figure – Deux exemples de choix de  $C$  et  $D$  pour lesquels la maladie disparaît

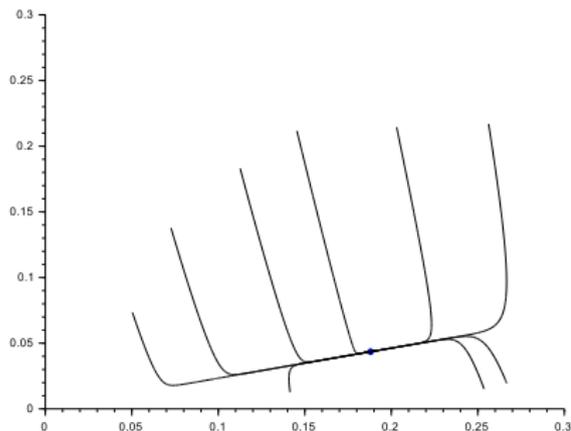
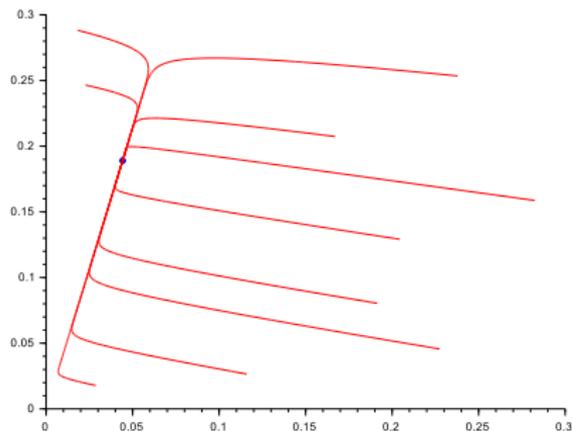
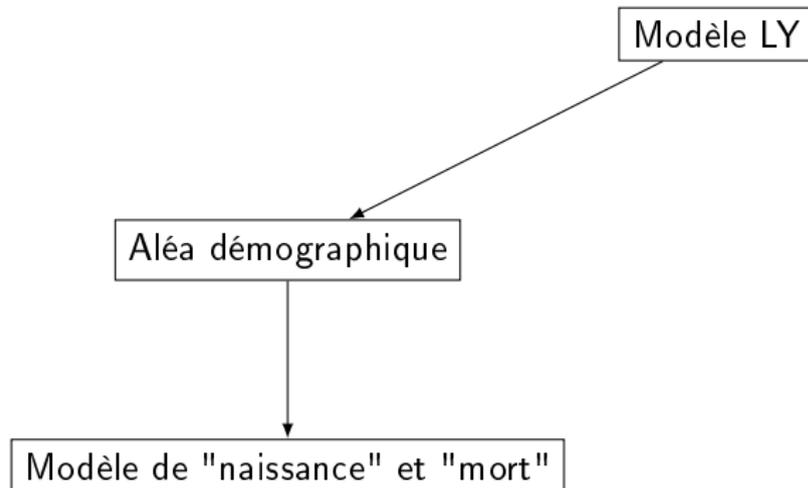


Figure – Deux exemples de choix de  $C$  et  $D$  pour lesquels la maladie persiste

$x^*$  est le point bleu : proportions dans lesquelles la maladie se fixe

- 1 Modèle de Lajmanovich et Yorke
- 2 Modèle "naissance" et "mort"
- 3 Modèle en environnement aléatoire
- 4 Modèle "naissance" et "mort" en environnement aléatoire

Modèle LY



# Processus de Naissance et mort

- $K_i \geq 1$  : taille de la population groupe  $i$ ;  $K = \sum K_i$  : taille totale
- $X_i^K(t) \in \{0, \frac{1}{K_i}, \dots, 1\}$  : proportion d'infectés du groupe  $i$ .
- Une nouvelle infection a lieu dans le groupe  $i$  à taux

$$K_i(1 - x_i) \sum_j C_{i,j} x_j$$

- Une guérison a lieu dans le groupe  $i$  à taux

$$K_i D_i x_i$$

Autrement dit :  $X_t^K = (X_1^K(t), \dots, X_d^K(t))$  est une chaîne de Markov sur

$$\left\{0, \frac{1}{K_1}, \dots, 1\right\} \times \dots \times \left\{0, \frac{1}{K_d}, \dots, 1\right\}$$

de transition

$$\begin{aligned}x = (x_1, \dots, x_d) &\longrightarrow (x_1, \dots, x_i + \frac{1}{K_i}, \dots, x_d) && \text{à taux } K_i(1 - x_i) \sum_j C_{i,j}x_j \\ &\longrightarrow (x_1, \dots, x_i - \frac{1}{K_i}, \dots, x_d) && \text{à taux } K_i D_i x_i\end{aligned}$$

et absorbée en 0.

Autrement dit :  $X_t^K = (X_1^K(t), \dots, X_d^K(t))$  est une chaîne de Markov sur

$$\left\{0, \frac{1}{K_1}, \dots, 1\right\} \times \dots \times \left\{0, \frac{1}{K_d}, \dots, 1\right\}$$

de transition

$$\begin{aligned} x = (x_1, \dots, x_d) &\longrightarrow (x_1, \dots, x_i + \frac{1}{K_i}, \dots, x_d) && \text{à taux } K_i(1 - x_i) \sum_j C_{i,j}x_j \\ &\longrightarrow (x_1, \dots, x_i - \frac{1}{K_i}, \dots, x_d) && \text{à taux } K_i D_i x_i \end{aligned}$$

et absorbée en 0.

### Proposition bien connue (Kurtz)

$$\forall \varepsilon, T > 0, \quad \mathbb{P} \left( \sup_{[0, T]} \|X_t^K - x_t\| \geq \varepsilon \right) \xrightarrow{K \rightarrow +\infty} 0,$$

où  $x_t$  est la solution du système LY.

# Extinction et distribution quasi-stationnaire

Soit

$$\tau_0^K := \inf\{t \geq 0 : X_t^K = 0\}$$

$X^K$  chaîne Markov "irréductible" sur espace fini absorbé en 0  $\rightsquigarrow \tau_0^K < +\infty$

# Extinction et distribution quasi-stationnaire

Soit

$$\tau_0^K := \inf\{t \geq 0 : X_t^K = 0\}$$

$X^K$  chaîne Markov "irréductible" sur espace fini absorbé en 0  $\rightsquigarrow \tau_0^K < +\infty$

Seul distribution stationnaire :  $\delta_0 \rightsquigarrow$  pas intéressant.

## Définition

$\mu^K$  est une **Distribution Quasi-Stationnaire (QSD)** pour  $X^K$  si

$$\mathbb{P}_{\mu^K}(X_t^K \in \cdot \mid \tau_0^K > t) = \mu^K.$$

(état métastable)

# Extinction et distribution quasi-stationnaire

Soit

$$\tau_0^K := \inf\{t \geq 0 : X_t^K = 0\}$$

$X^K$  chaîne Markov "irréductible" sur espace fini absorbé en 0  $\rightsquigarrow \tau_0^K < +\infty$

Seul distribution stationnaire :  $\delta_0 \rightsquigarrow$  pas intéressant.

## Définition

$\mu^K$  est une **Distribution Quasi-Stationnaire (QSD)** pour  $X^K$  si

$$\mathbb{P}_{\mu^K}(X_t^K \in \cdot \mid \tau_0^K > t) = \mu^K.$$

(état métastable)

Questions :

- Comportement de  $\tau_0^K$  quand  $K \rightarrow \infty$  ?
- Comportement de  $\mu^K$  quand  $K \rightarrow \infty$  ?

Asymptotiques de  $\tau_0^K$  en dimension 1 :

$$\dot{x} = (1 - x)Cx - Dx$$

Théorème (Kryscio et Lefèvre, 89 ; Andersson et Djehiche, 98 ; Doering, Sargsyan et Sander, 2005)

On suppose que  $x_0^K \rightarrow x \in (0, 1]$ . Soit  $A := C - D$

1 Si  $A > 0$  (persistant)

$$\mathbb{E}_{x_0^K}(\tau_0^K) \sim \frac{c_1}{\sqrt{K}} e^{c_2 K}$$

Asymptotiques de  $\tau_0^K$  en dimension 1 :

$$\dot{x} = (1 - x)Cx - Dx$$

Théorème (Kryscio et Lefèvre, 89 ; Andersson et Djehiche, 98 ; Doering, Sargsyan et Sander, 2005)

On suppose que  $x_0^K \rightarrow x \in (0, 1]$ . Soit  $A := C - D$

1 Si  $A > 0$  (persistant)

$$\mathbb{E}_{x_0^K}(\tau_0^K) \sim \frac{c_1}{\sqrt{K}} e^{c_2 K}$$

2 Si  $A = 0$  (extinction critique)

$$\mathbb{E}_{x_0^K}(\tau_0^K) \sim c_3 \sqrt{K}$$

Asymptotiques de  $\tau_0^K$  en dimension 1 :

$$\dot{x} = (1 - x)Cx - Dx$$

Théorème (Kryscio et Lefèvre, 89 ; Andersson et Djehiche, 98 ; Doering, Sargsyan et Sander, 2005)

On suppose que  $x_0^K \rightarrow x \in (0, 1]$ . Soit  $A := C - D$

❶ Si  $A > 0$  (persistant)

$$\mathbb{E}_{x_0^K}(\tau_0^K) \sim \frac{c_1}{\sqrt{K}} e^{c_2 K}$$

❷ Si  $A = 0$  (extinction critique)

$$\mathbb{E}_{x_0^K}(\tau_0^K) \sim c_3 \sqrt{K}$$

❸ Si  $A < 0$  (extinction)

$$\mathbb{E}_{x_0^K}(\tau_0^K) \sim c_4 \log(Kx)$$

## En dimension $d$

Rappel :  $A = C - \text{Diag}(D)$  et  $\lambda(A) = \max\{\text{Re}(\sigma), \sigma \in \text{Sp}(A)\}$

- Si  $\lambda(A) \leq 0$ ,  $x_t \rightarrow 0$ ,
- si  $\lambda(A) > 0$ ,  $x_t \rightarrow x^* > 0$ .

### Théorème (Collet, Chazottes, Méléard, 2018)

Si  $\lambda(A) > 0$ ,

$$e^{d_1 K} \leq \mathbb{E}_{x_0^K}(\tau_0^K) \leq e^{d_2 K}$$

De plus,

$$\mu^K \xrightarrow[K \rightarrow \infty]{} \delta_{x^*}$$

(résultats valables pour des modèles plus généraux)

## En dimension $d$

Rappel :  $A = C - \text{Diag}(D)$  et  $\lambda(A) = \max\{\text{Re}(\sigma), \sigma \in \text{Sp}(A)\}$

- Si  $\lambda(A) \leq 0$ ,  $x_t \rightarrow 0$ ,
- si  $\lambda(A) > 0$ ,  $x_t \rightarrow x^* > 0$ .

### Théorème (Collet, Chazottes, Méléard, 2018)

Si  $\lambda(A) > 0$ ,

$$e^{d_1 K} \leq \mathbb{E}_{x_0^K}(\tau_0^K) \leq e^{d_2 K}$$

De plus,

$$\mu^K \xrightarrow{K \rightarrow \infty} \delta_{x^*}$$

(résultats valables pour des modèles plus généraux)

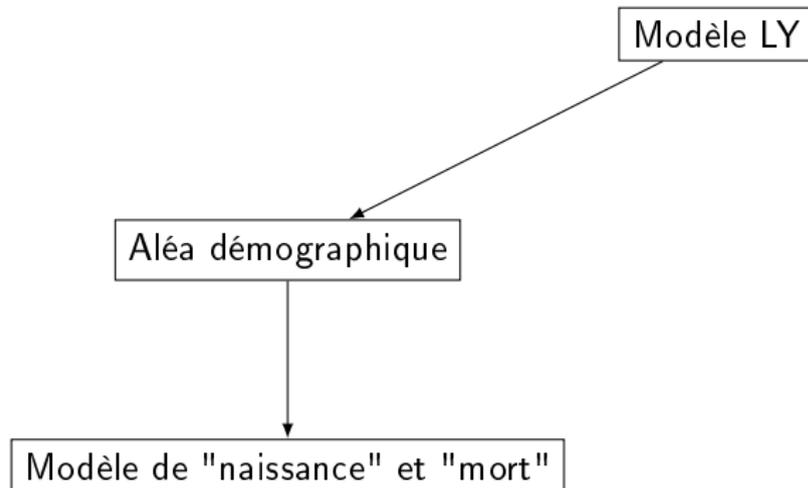
Quand  $K \rightarrow \infty$ , l'état quasi-stationnaire se concentre sur l'état stationnaire **persistant** du processus limite.

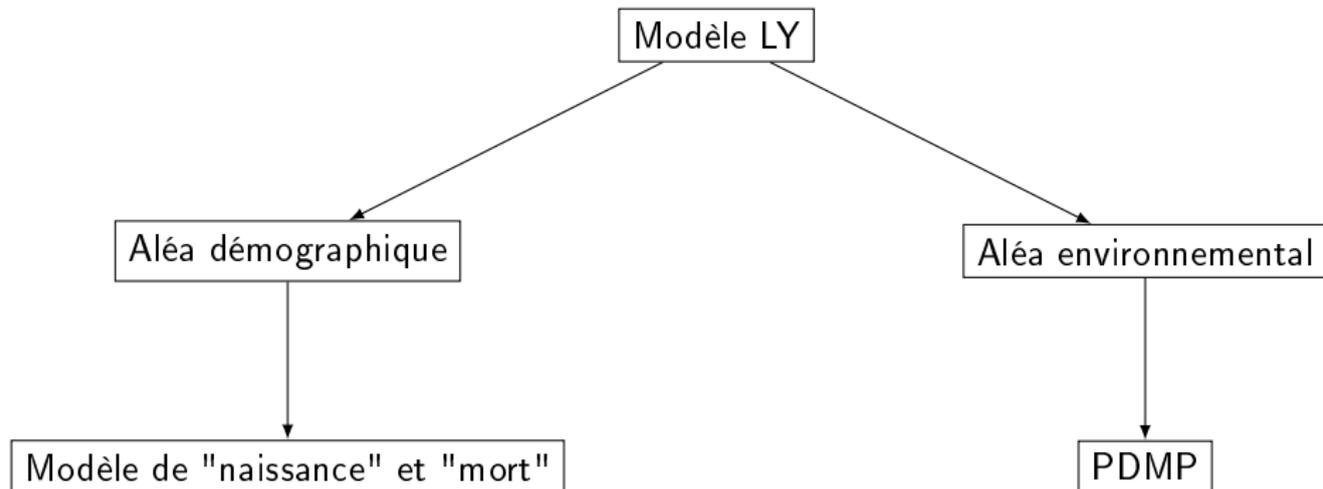
1 Modèle de Lajmanovich et Yorke

2 Modèle "naissance" et "mort"

3 Modèle en environnement aléatoire

4 Modèle "naissance" et "mort" en environnement aléatoire





# Le modèle en environnement aléatoire (switch markovien)

- $E$  espace fini
- $\xi \in E \rightsquigarrow$  un **environnement** donné par une matrice  $C^\xi$  et un vecteur  $D^\xi$
- $\Xi_t$  une chaîne de Markov irréductible sur  $E \rightsquigarrow$  **évolution aléatoire** de l'environnement

# Le modèle en environnement aléatoire (switch markovien)

- $E$  espace fini
- $\xi \in E \rightsquigarrow$  un **environnement** donné par une matrice  $C^\xi$  et un vecteur  $D^\xi$
- $\Xi_t$  une chaîne de Markov irréductible sur  $E \rightsquigarrow$  **évolution aléatoire** de l'environnement
- $X_t = (X_1(t), \dots, X_d(t))$  solution de

$$\frac{dX_i(t)}{dt} = (1 - X_i(t)) \left( \sum_j C_{i,j}^{\Xi_t} X_j(t) \right) - D_i^{\Xi_t} X_i(t)$$

# Le modèle en environnement aléatoire (switch markovien)

- $E$  espace fini
- $\xi \in E \rightsquigarrow$  un **environnement** donné par une matrice  $C^\xi$  et un vecteur  $D^\xi$
- $\Xi_t$  une chaîne de Markov irréductible sur  $E \rightsquigarrow$  **évolution aléatoire** de l'environnement
- $X_t = (X_1(t), \dots, X_d(t))$  solution de

$$\frac{dX_i(t)}{dt} = (1 - X_i(t)) \left( \sum_j C_{i,j}^{\Xi_t} X_j(t) \right) - D_i^{\Xi_t} X_i(t)$$

Le processus  $(X, \Xi)$  est un **Processus de Markov Déterministe par Morceaux (PDMP)**.

# Un exemple

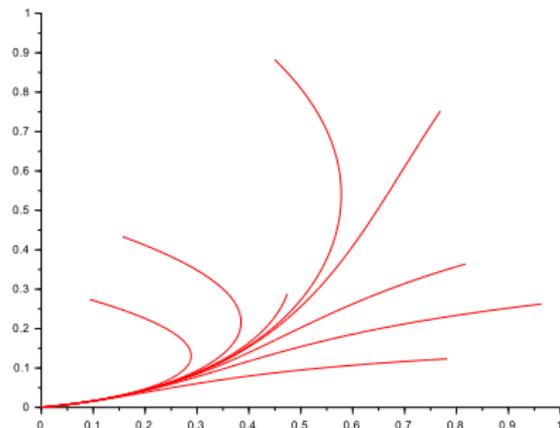
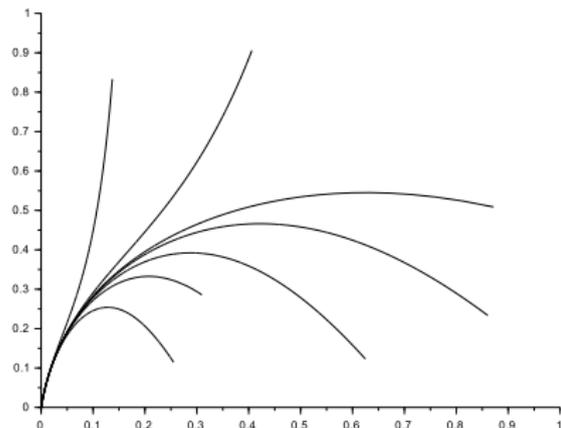
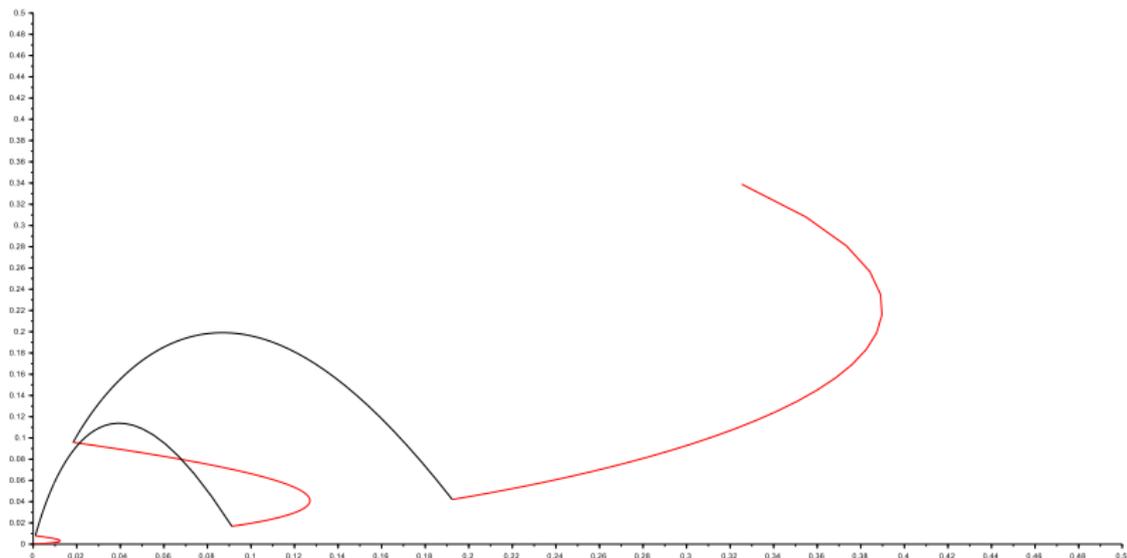


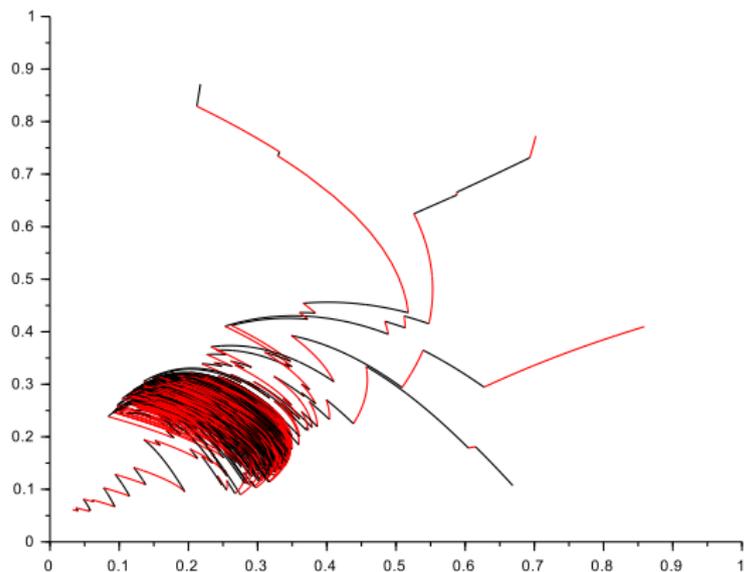
Figure – Environnements  $\xi_1$  et  $\xi_2$  dans lesquels la maladie disparaît

$\Xi_t$  une chaîne de Markov sur  $\{\xi_1, \xi_2\}$  avec taux de transition  $\lambda_1, \lambda_2$

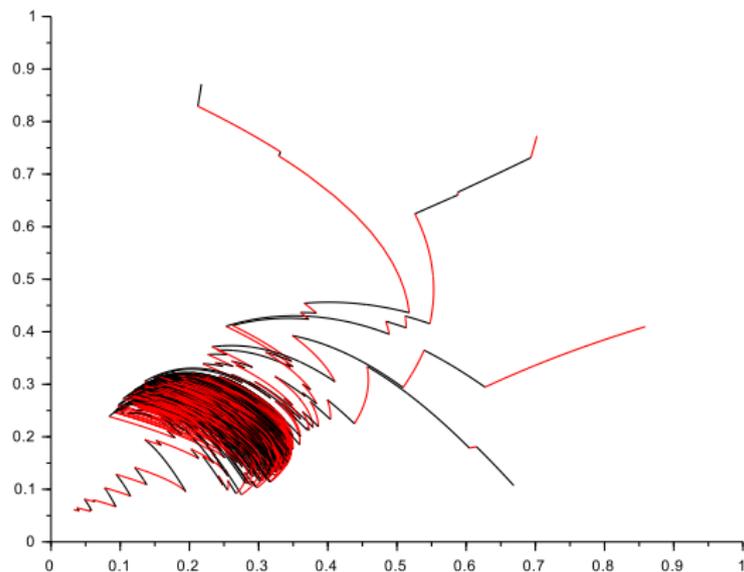
Si l'environnement varie lentement (ie  $\lambda_1, \lambda_2$  petits)



Si l'environnement varie rapidement (ie  $\lambda_1, \lambda_2$  grands)



Si l'environnement varie rapidement (ie  $\lambda_1, \lambda_2$  grands)



***L'aléa environnemental peut changer la dynamique*** : ici, cela favorise la persistance de la maladie dans la population.

## Théorème (avec M. Benaïm, 2019)

Soit le *processus linéarisé*  $Y$  définie par

$$\frac{dY_t}{dt} = A^{\Xi_t} Y_t = (C^{\Xi_t} - \text{Diag}(D^{\Xi_t})) Y_t$$

Alors il existe  $\Lambda \in \mathbb{R}$  tel que pour tout  $y_0 \in \mathbb{R}_+^d \setminus \{0\}$ ,

$$\mathbb{P}_{(y_0, \xi)} \left( \lim_{t \rightarrow \infty} \frac{1}{t} \log \|Y_t\| = \Lambda \right) = 1.$$

## Théorème (avec M. Benaïm, 2019)

Soit le *processus linéarisé*  $Y$  définie par

$$\frac{dY_t}{dt} = A^{\Xi_t} Y_t = (C^{\Xi_t} - \text{Diag}(D^{\Xi_t})) Y_t$$

Alors il existe  $\Lambda \in \mathbb{R}$  tel que pour tout  $y_0 \in \mathbb{R}_+^d \setminus \{0\}$ ,

$$\mathbb{P}_{(y_0, \xi)} \left( \lim_{t \rightarrow \infty} \frac{1}{t} \log \|Y_t\| = \Lambda \right) = 1.$$

## Théorème (avec M. Benaïm, 2019 et D. Nguyen, 2020)

## Théorème (avec M. Benaïm, 2019)

Soit le *processus linéarisé*  $Y$  définie par

$$\frac{dY_t}{dt} = A^{\Xi_t} Y_t = (C^{\Xi_t} - \text{Diag}(D^{\Xi_t})) Y_t$$

Alors il existe  $\Lambda \in \mathbb{R}$  tel que pour tout  $y_0 \in \mathbb{R}_+^d \setminus \{0\}$ ,

$$\mathbb{P}_{(y_0, \xi)} \left( \lim_{t \rightarrow \infty} \frac{1}{t} \log \|Y_t\| = \Lambda \right) = 1.$$

## Théorème (avec M. Benaïm, 2019 et D. Nguyen, 2020)

- 1 Si  $\Lambda < 0$  :  $X_t \rightarrow 0$  presque sûrement pour tout  $X_0$

## Théorème (avec M. Benaïm, 2019)

Soit le *processus linéarisé*  $Y$  définie par

$$\frac{dY_t}{dt} = A^{\Xi_t} Y_t = (C^{\Xi_t} - \text{Diag}(D^{\Xi_t})) Y_t$$

Alors il existe  $\Lambda \in \mathbb{R}$  tel que pour tout  $y_0 \in \mathbb{R}_+^d \setminus \{0\}$ ,

$$\mathbb{P}_{(y_0, \xi)} \left( \lim_{t \rightarrow \infty} \frac{1}{t} \log \|Y_t\| = \Lambda \right) = 1.$$

## Théorème (avec M. Benaïm, 2019 et D. Nguyen, 2020)

- 1 Si  $\Lambda < 0$  :  $X_t \rightarrow 0$  presque sûrement pour tout  $X_0$
- 2 si  $\Lambda = 0$  :  $X_t \rightarrow 0$  en probabilité pour tout  $X_0$

## Théorème (avec M. Benaïm, 2019)

Soit le *processus linéarisé*  $Y$  définie par

$$\frac{dY_t}{dt} = A^{\Xi_t} Y_t = (C^{\Xi_t} - \text{Diag}(D^{\Xi_t})) Y_t$$

Alors il existe  $\Lambda \in \mathbb{R}$  tel que pour tout  $y_0 \in \mathbb{R}_+^d \setminus \{0\}$ ,

$$\mathbb{P}_{(y_0, \xi)} \left( \lim_{t \rightarrow \infty} \frac{1}{t} \log \|Y_t\| = \Lambda \right) = 1.$$

## Théorème (avec M. Benaïm, 2019 et D. Nguyen, 2020)

- 1 Si  $\Lambda < 0$  :  $X_t \rightarrow 0$  presque sûrement pour tout  $X_0$
- 2 si  $\Lambda = 0$  :  $X_t \rightarrow 0$  en probabilité pour tout  $X_0$
- 3 si  $\Lambda > 0$  :  $(X_t, \Xi_t)$  admet une unique probabilité invariante  $\mu^*$  **persistante** et  $(X_t, \Xi_t) \rightarrow \mu^*$  en loi pour tout  $X_0 \neq 0$ .

## Théorème (avec M. Benaïm, 2019)

Soit le *processus linéarisé*  $Y$  définie par

$$\frac{dY_t}{dt} = A^{\Xi_t} Y_t = (C^{\Xi_t} - \text{Diag}(D^{\Xi_t})) Y_t$$

Alors il existe  $\Lambda \in \mathbb{R}$  tel que pour tout  $y_0 \in \mathbb{R}_+^d \setminus \{0\}$ ,

$$\mathbb{P}_{(y_0, \xi)} \left( \lim_{t \rightarrow \infty} \frac{1}{t} \log \|Y_t\| = \Lambda \right) = 1.$$

## Théorème (avec M. Benaïm, 2019 et D. Nguyen, 2020)

- 1 Si  $\Lambda < 0$  :  $X_t \rightarrow 0$  presque sûrement pour tout  $X_0$
- 2 si  $\Lambda = 0$  :  $X_t \rightarrow 0$  en probabilité pour tout  $X_0$
- 3 si  $\Lambda > 0$  :  $(X_t, \Xi_t)$  admet une unique probabilité invariante  $\mu^*$  **persistante** et  $(X_t, \Xi_t) \rightarrow \mu^*$  en loi pour tout  $X_0 \neq 0$ .

$\mu^*$  **persistante** :  $\mu^*({0} \times E) = 0$

# Moments de Lyapunov d'ordre $p$

## Proposition (avec Adrien Prodhomme)

Pour tout  $p \in \mathbb{R}$ ,  $\exists g(p) \in \mathbb{R}$  tq  $\forall (y, \xi) \in (\mathbb{R}_+^d \setminus \{0\}) \times E$ ,

$$\lim_{t \rightarrow \infty} \frac{1}{t} \log \mathbb{E}_{(y, \xi)} (\|Y_t\|^p) = g(p)$$

- 1  $g(0) = 0$ ,  $g'(0) = \Lambda$
- 2  $p \mapsto g(p)$  est convexe,
- 3 Si  $\Lambda > 0$ , soit  $p^* = \inf\{p > 0 : g(-p) > 0\}$ . Alors  $p^* < +\infty$  si et seulement si 0 est **accessible** pour  $Y$ .

# Moments de Lyapunov d'ordre $p$

## Proposition (avec Adrien Prodhomme)

Pour tout  $p \in \mathbb{R}$ ,  $\exists g(p) \in \mathbb{R}$  tq  $\forall (y, \xi) \in (\mathbb{R}_+^d \setminus \{0\}) \times E$ ,

$$\lim_{t \rightarrow \infty} \frac{1}{t} \log \mathbb{E}_{(y, \xi)} (\|Y_t\|^p) = g(p)$$

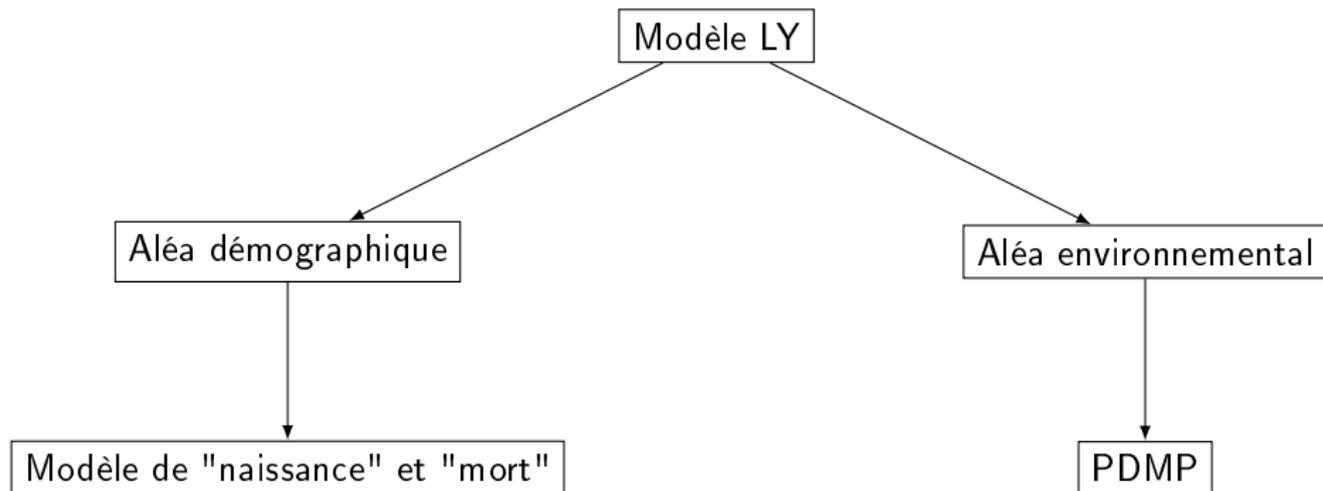
- 1  $g(0) = 0$ ,  $g'(0) = \Lambda$
- 2  $p \mapsto g(p)$  est convexe,
- 3 Si  $\Lambda > 0$ , soit  $p^* = \inf\{p > 0 : g(-p) > 0\}$ . Alors  $p^* < +\infty$  si et seulement si 0 est **accessible** pour  $Y$ .

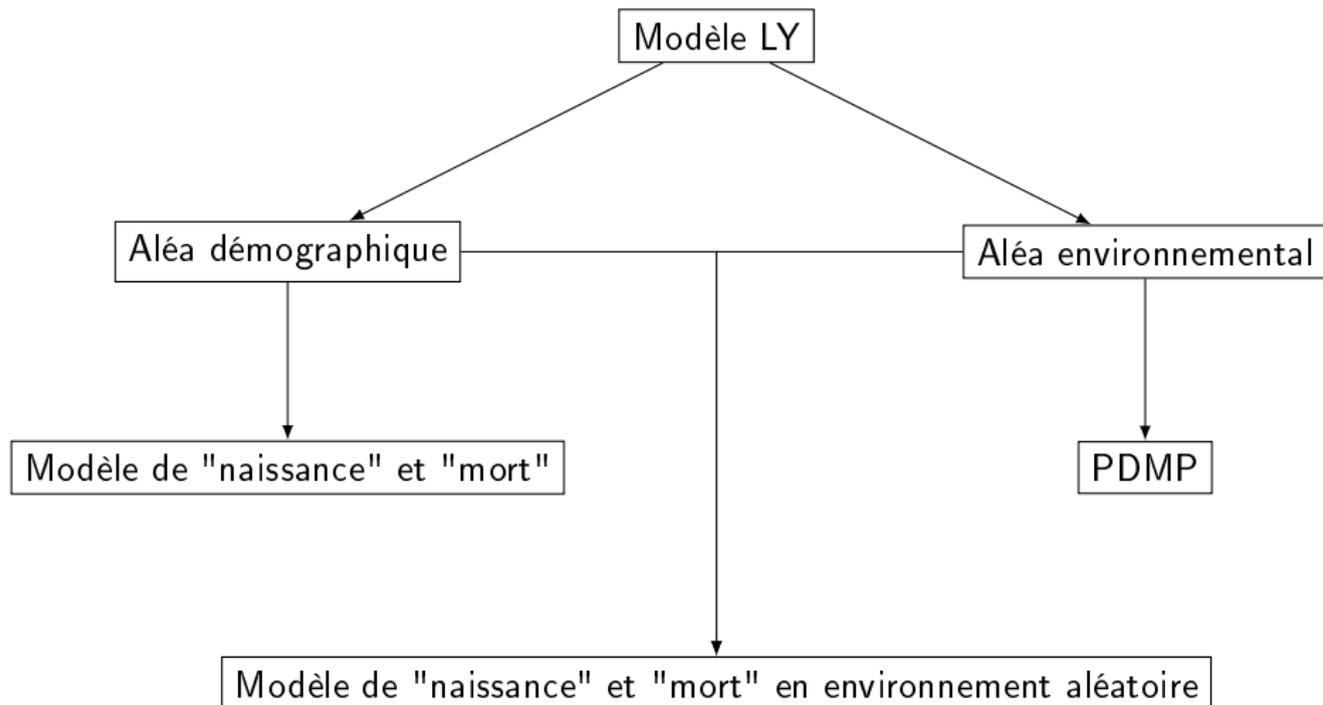
## Conséquence pour le non-linéaire

Si  $\Lambda > 0$ ,  $\forall p \in (0, p^*)$ ;  $\exists T > 0$ ,  $\gamma_0 \in (0, 1)$  et  $\eta > 0$  tq,  $\forall \|x\| \leq \eta$ ,

$$\mathbb{E}_{(x, \xi)} (\|X_T\|^{-p}) \leq \gamma_0 \|x\|^{-p}.$$

- 1 Modèle de Lajmanovich et Yorke
- 2 Modèle "naissance" et "mort"
- 3 Modèle en environnement aléatoire
- 4 Modèle "naissance" et "mort" en environnement aléatoire





# Processus de Naissance et Mort en environnement aléatoire

- $K_i \geq 1$  : taille de la population groupe  $i$ ;  $K = \sum K_i$  : taille totale
- $X_i^K(t) \in \{0, \frac{1}{K_i}, \dots, 1\}$  : proportion d'infectés du groupe  $i$ .

# Processus de Naissance et Mort en environnement aléatoire

- $K_i \geq 1$  : taille de la population groupe  $i$ ;  $K = \sum K_i$  : taille totale
- $X_i^K(t) \in \{0, \frac{1}{K_i}, \dots, 1\}$  : proportion d'infectés du groupe  $i$ .
- $\Xi_t$  une chaîne de Markov irréductible sur  $E \rightsquigarrow$  **évolution aléatoire** de l'environnement

# Processus de Naissance et Mort en environnement aléatoire

- $K_i \geq 1$  : taille de la population groupe  $i$ ;  $K = \sum K_i$  : taille totale
- $X_i^K(t) \in \{0, \frac{1}{K_i}, \dots, 1\}$  : proportion d'infectés du groupe  $i$ .
- $\Xi_t$  une chaîne de Markov irréductible sur  $E \rightsquigarrow$  **évolution aléatoire** de l'environnement
- Si  $\Xi_t = \xi$ , une nouvelle infection a lieu dans le groupe  $i$  à taux

$$K_i(1 - x_i) \sum_j C_{i,j}^\xi x_j$$

- ..et une guérison a lieu dans le groupe  $i$  à taux

$$K_i D_j^\xi x_i$$

Autrement dit :  $(X_t^K, \Xi_t)$  est une chaîne de Markov sur

$$\left\{0, \frac{1}{K_1}, \dots, 1\right\} \times \dots \times \left\{0, \frac{1}{K_d}, \dots, 1\right\} \times E$$

de transition

$$\begin{aligned}(x, \xi) &\longrightarrow (x_1, \dots, x_i + \frac{1}{K_i}, \dots, x_d, \xi) && \text{à taux } K_i(1 - x_i) \sum_j C_{i,j}^\xi x_j \\ &\longrightarrow (x_1, \dots, x_i - \frac{1}{K_i}, \dots, x_d, \xi) && \text{à taux } K_i D_i^\xi x_i \\ &\longrightarrow (x, \xi') && \text{à taux } q(\xi, \xi')\end{aligned}$$

Autrement dit :  $(X_t^K, \Xi_t)$  est une chaîne de Markov sur

$$\left\{0, \frac{1}{K_1}, \dots, 1\right\} \times \dots \times \left\{0, \frac{1}{K_d}, \dots, 1\right\} \times E$$

de transition

$$\begin{aligned}(x, \xi) &\longrightarrow (x_1, \dots, x_i + \frac{1}{K_i}, \dots, x_d, \xi) && \text{à taux } K_i(1 - x_i) \sum_j C_{i,j}^\xi x_j \\ &\longrightarrow (x_1, \dots, x_i - \frac{1}{K_i}, \dots, x_d, \xi) && \text{à taux } K_i D_i^\xi x_i \\ &\longrightarrow (x, \xi') && \text{à taux } q(\xi, \xi')\end{aligned}$$

Proposition (avec Adrien Prodhomme)

$$\forall T > 0, \exists C_T > 0 : \forall \varepsilon, \mathbb{P} \left( \sup_{[0, T]} \|X_t^K - X_t\| \geq \varepsilon \right) \leq 2d e^{-C_T K \varepsilon^2}$$

où  $X_t$  est le PDMP associé.

# Temps d'extinction

Comme avant,

$$\tau_0^K = \inf\{t \geq 0 : X_t^K = 0\} < +\infty$$

## Théorème (avec Adrien Prodhomme)

- 1 Si  $\Lambda > 0$ , pour tout  $p \in (0, p^*)$ ,

$$\mathbb{E}(\tau_0^K) \geq c_1 K^p$$

- 2 Si  $\Lambda > 0$  et  $p^* < +\infty$  (ie, 0 accessible),

$$\mathbb{E}(\tau_0^K) \sim c_2 K^{p^*}$$

- 3 Si  $\Lambda < 0$ ,

$$\mathbb{E}(\tau_0^K) \leq c_3 \log(K)$$

Résultats classiques  $\rightsquigarrow (X^K, \Xi)$  admet une unique QSD  $\mu^K$ .

Rappel pour le PDMP

- 1 Si  $\Lambda > 0$ ,  $(X, \Xi)$  admet une unique proba invariante persistante  $\mu^*$
- 2 Si  $\Lambda \leq 0$ ,  $X_t$  converge vers 0.

Résultats classiques  $\rightsquigarrow (X^K, \Xi)$  admet une unique QSD  $\mu^K$ .

Rappel pour le PDMP

- 1 Si  $\Lambda > 0$ ,  $(X, \Xi)$  admet une unique proba invariante persistante  $\mu^*$
- 2 Si  $\Lambda \leq 0$ ,  $X_t$  converge vers 0.

### Théorème (avec Adrien Prodhomme)

- 1 Si  $\Lambda > 0$ ,

$$\mu^K \xrightarrow{K \rightarrow \infty} \mu^*$$

- 2 Si  $\Lambda \leq 0$ ,

$$\mu^K(\cdot \times E) \xrightarrow{K \rightarrow \infty} \delta_0.$$

# Les résultats clés pour la preuve (1)

## Proposition

$$\forall T > 0, \exists C_T > 0 : \forall \varepsilon, \mathbb{P}_{(x, \xi)} \left( \sup_{[0, T]} \frac{\|X_t^K - X_t\|}{\|X_t\|} \geq \varepsilon \right) \leq 2de^{-C_T \|x\| K \varepsilon^2}$$

# Les résultats clés pour la preuve (1)

## Proposition

$$\forall T > 0, \exists C_T > 0 : \forall \varepsilon, \mathbb{P}_{(x, \xi)} \left( \sup_{[0, T]} \frac{\|X_t^K - X_t\|}{\|X_t\|} \geq \varepsilon \right) \leq 2de^{-C_T \|x\| K \varepsilon^2}$$

## Proposition (conséquence de l'étude des moments d'ordre p)

Si  $\Lambda > 0$ ,  $\forall p \in (0, p^*)$ ;  $\exists T > 0$ ,  $\gamma_0 \in (0, 1)$  et  $\eta > 0$  tq,  $\forall \|x\| \leq \eta$ ,

$$\mathbb{E}_{(x, \xi)} (\|X_T\|^{-p}) \leq \gamma_0 \|x\|^{-p}.$$

# Les résultats clés pour la preuve (1)

## Proposition

$$\forall T > 0, \exists C_T > 0 : \forall \varepsilon, \mathbb{P}_{(x,\xi)} \left( \sup_{[0,T]} \frac{\|X_t^K - X_t\|}{\|X_t\|} \geq \varepsilon \right) \leq 2de^{-C_T \|x\| K \varepsilon^2}$$

## Proposition (conséquence de l'étude des moments d'ordre $p$ )

Si  $\Lambda > 0$ ,  $\forall p \in (0, p^*)$ ;  $\exists T > 0$ ,  $\gamma_0 \in (0, 1)$  et  $\eta > 0$  tq,  $\forall \|x\| \leq \eta$ ,

$$\mathbb{E}_{(x,\xi)} (\|X_T\|^{-p}) \leq \gamma_0 \|x\|^{-p}.$$

## Proposition

Assume  $\Lambda > 0$  and  $p < p^*$ . There exists  $a' > a$ ,  $T > 0$  and  $\rho \in (0, 1)$  such that, for all  $\|x\| \geq a'/K$  and  $K$  large enough,

$$\mathbb{E}_{x,\xi} \left( \|X_T^K\|^{-p} \mathbb{1}_{T < \tau_0^K} \right) \leq \rho \|x\|^{-p}$$

## Les résultats clés pour la preuve (2)

Pour la convergence de  $\mu^K$  : une famille de fonctions de Lyapunov

### Proposition

Si  $\Lambda > 0$ , soit  $p < p^*$  et  $b > 0$ , et

$$\varphi_1^K(x, \xi) = \left(\frac{b}{K}\right)^{-p} \wedge \|x\|^{-p}$$

- 1 Il existe  $b, \theta_1 \in (0, 1)$ ,  $T > 0$  et  $C$  **indépendants de  $K$**  tels que

$$\mathbb{E}_{(x, \xi)} \left[ \varphi_1^K(X_T^K, \Xi_T) \mathbb{1}_{\tau_0^K > t} \right] \leq \theta_1 \varphi_1^K(x, \xi) + C$$

- 2 Pour tout  $K$ , il existe  $\theta_2(K) \geq e^{-cK^{-p}}$  et  $\varphi_2^K$  tel que

$$\mathbb{E}_{(x, \xi)} \left[ \varphi_2^K(X_T^K, \Xi_T) \mathbb{1}_{\tau_0^K > t} \right] \geq \theta_2(K) \varphi_2^K \quad \text{et} \quad \inf_K \inf_{(x, \xi)} \varphi_2^K > 0.$$

# Illustrations en dimension 1

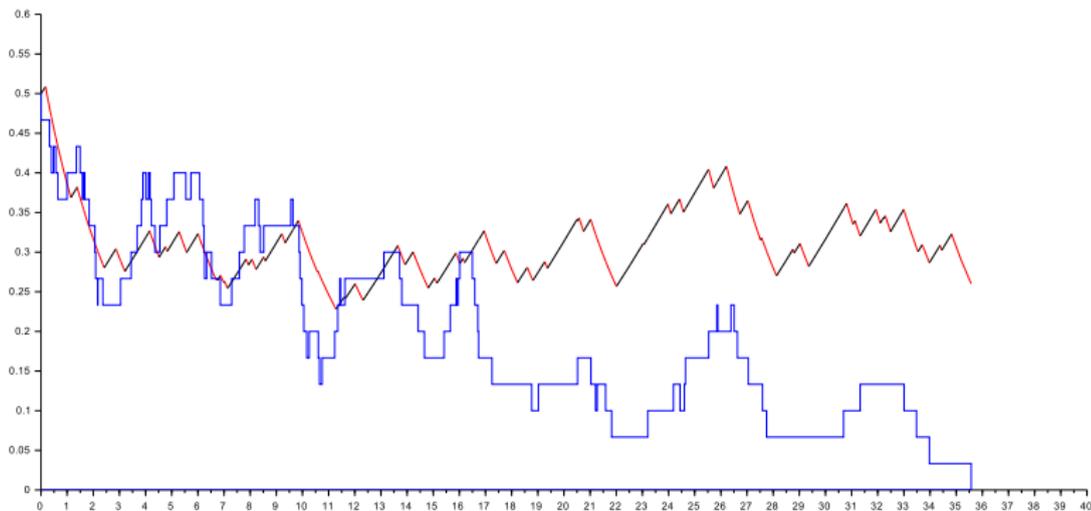


Figure –  $K = 30$ , naissance et mort en bleu, PDMP noir et rouge

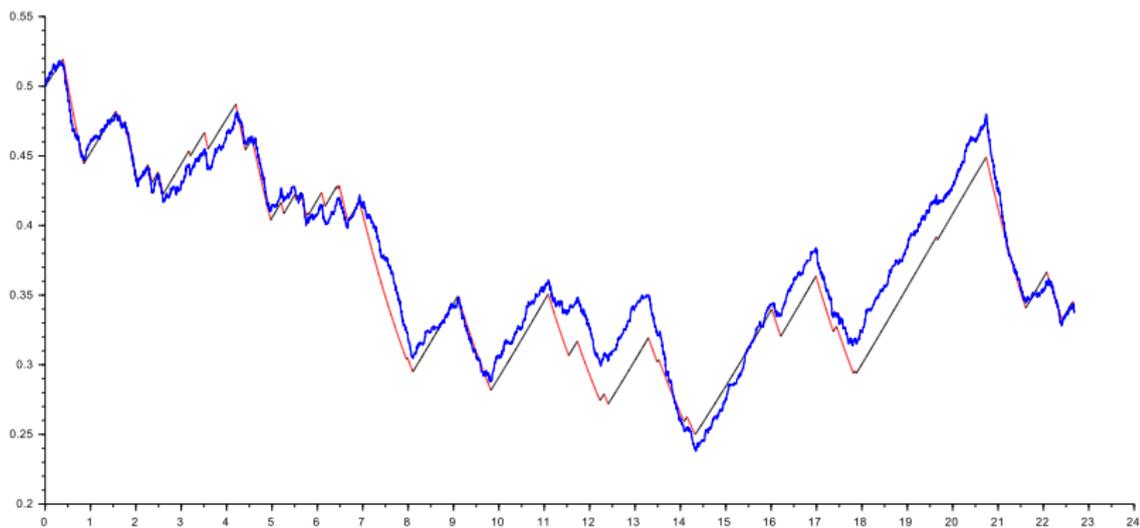


Figure –  $K = 1000$

## Comparaison des fonctions de répartition

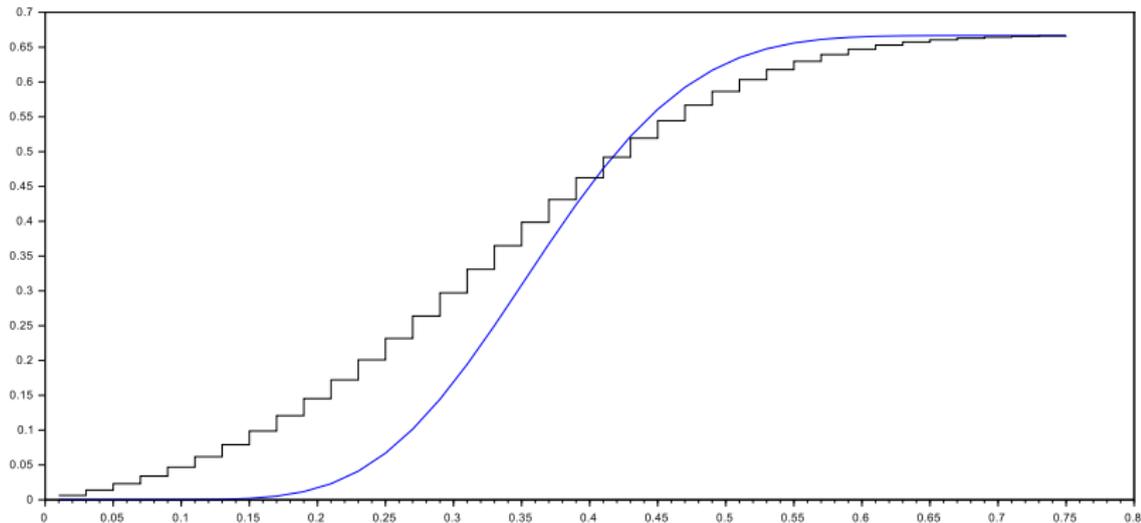


Figure –  $\Lambda > 0$ ,  $K = 50$ , noir  $\mu^K$ , bleu  $\mu^*$

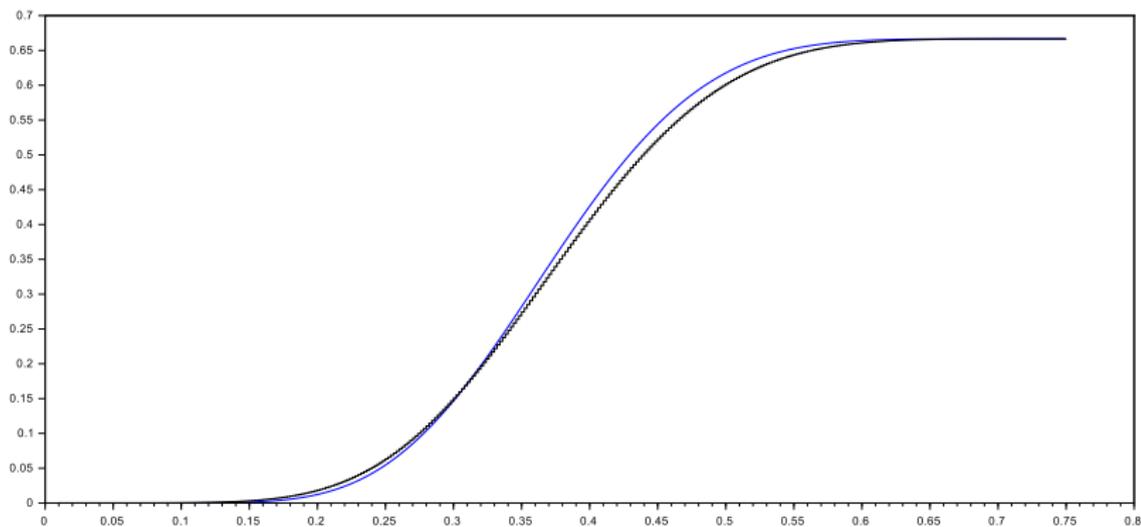


Figure –  $\Lambda > 0$ ,  $K = 500$ , noir  $\mu^K$ , bleu  $\mu^*$

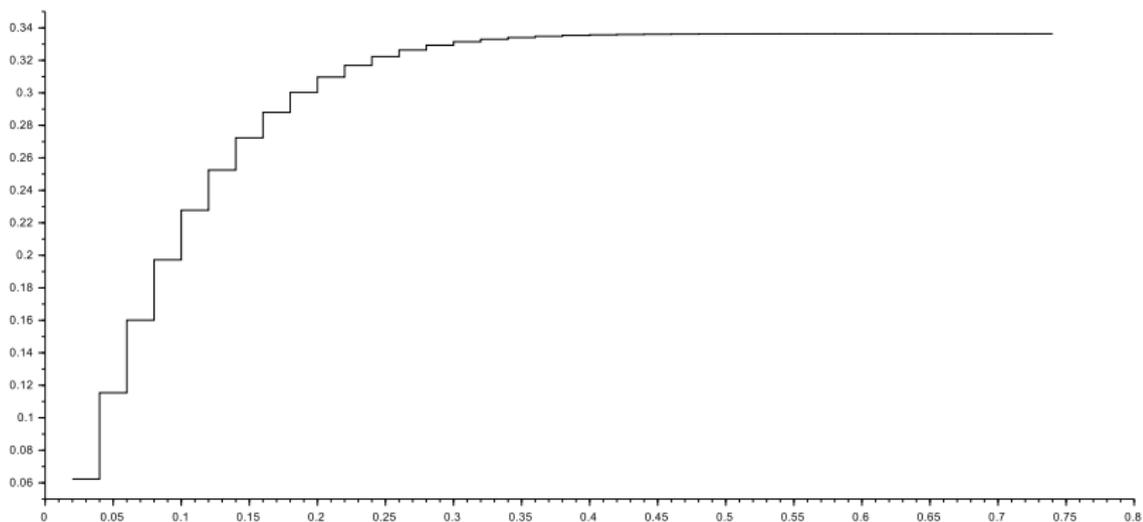


Figure –  $\Lambda < 0$ ,  $K = 50$ , noir  $\mu^K$

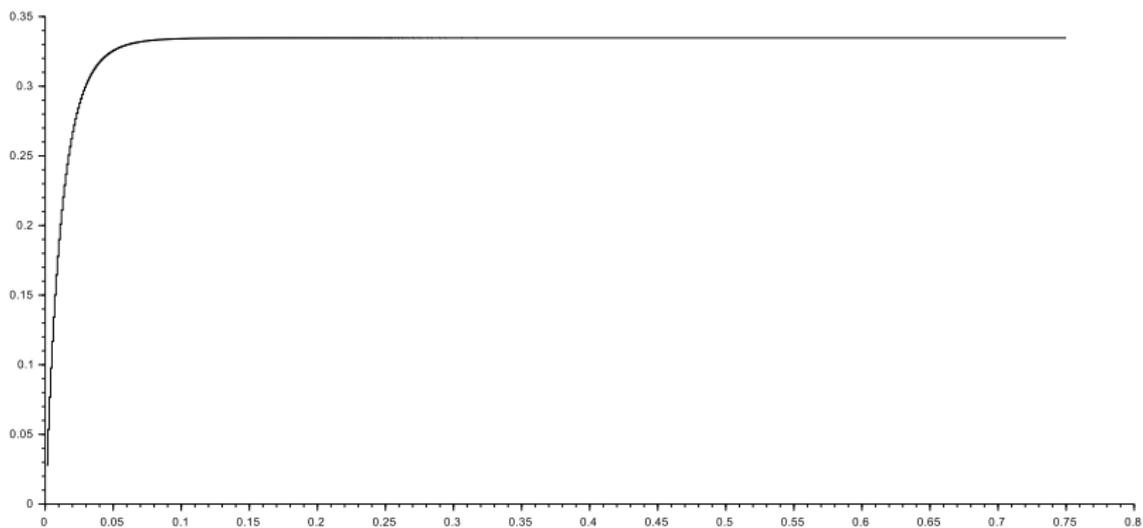


Figure –  $\Lambda < 0$ ,  $K = 500$ , noir  $\mu^K$

Merci pour votre attention !